

4. Голубицкий М., Гиemin B. Устойчивые отображения и их особенности. М.: Мир, 1977. 290с.

5. Годбайон К. Дифференциальная геометрия и аналитическая механика. М.: Мир, 1973. 188с.

УДК 514.75

ОТОБРАЖЕНИЯ МНОГООБРАЗИЙ ГИПЕРКВАДРИК,
ПОРОЖДЕННЫЕ ТОЧЕЧНЫМ СООТВЕТСТВИЕМ

Б.А.Андреев

(Калининградский государственный университет)

В работе изучается точечное соответствие ϕ проективных пространств P_n , \hat{P}_n . Найдены четыре отображения многообразий гиперквадрик из P_n и \hat{P}_n , которые порождаются соответственно ϕ для каждой пары соответствующих точек. Доказан ряд предложений, в которых дана геометрическая характеристика этих отображений и указана их связь с характеристическими направлениями отображения ϕ и порожденной отображением ϕ связностью.

1. Рассмотрим дифференцируемое отображение $\phi: P \in P_n \mapsto p = \phi(P) \in \hat{P}_n$ проективных пространств, причем $\text{rang } \phi = n$ в каждой точке области определения. Располагая вершины подвижных реперов R и τ соответственно пространств P_n и \hat{P}_n как в работе [1], получаем систему дифференциальных уравнений отображения ϕ в виде

$$\omega_i^j = \Lambda_{ij}^k \Omega_k^j. \quad (1)$$

Двукратное продолжение системы (1) приводит к фундаментальному объекту $\Gamma_2 = \{\Lambda_{ij}^k, \Lambda_{jk}^i\}$ второго порядка отображения ϕ ; дифференциальные уравнения объекта Γ_2 имеют вид (4), (5) [1], а равенство (6) [1] принимает вид: $\text{rang } [\Lambda_{ij}^k] = n$.

2. Пусть $\mathcal{H}(p)$ -многообразие всех гиперквадрик $q \subset \hat{P}_n$, содержащих точку p . Уравнение гиперквадрики $q \in \mathcal{H}(p)$ записывается в виде:

$$a_{ij} x^i x^j + 2 a_i x^i x^0 = 0. \quad (2)$$

Закон изменения величин a_{ij}, a_i при фиксированных первичных параметрах (т.е. при фиксации пары (P, p)) приводится к виду

$$\overset{\circ}{\nabla} a_{ij} = 0, \quad \overset{\circ}{\nabla} a_i = a_{ii} \pi_j^0. \quad (3)$$

Заметим, что объект $\{a_{ij}\}$ определяет касательную гиперплоскость к

гиперповерхности (2) в точке p . Из (2) получаем: $\dim \mathcal{H}(p) = C_{n+1}^2 + n - 1$.

Пусть \hat{B} -множество гиперплоскостей в \hat{P}_n , содержащих точку p , тогда \hat{B} является $(n-1)$ -мерным подпространством в проективном пространстве, двойственном к \hat{P}_n . Пусть $H(p)$ -многообразие гиперквадрик из $\mathcal{H}(p)$, для которых точка p является неособой точкой. Многообразие $H(p)$ естественным образом расслаивается над пространством \hat{B} : слой над $\hat{b} \in \hat{B}$ состоит из всех $q \in H(p)$, для которых гиперплоскость \hat{b} является касательной к гиперквадрике q в точке p . Будем обозначать этот слой символом $\mathcal{H}(p, \hat{b})$. Имеем: $\dim \mathcal{H}(p, \hat{b}) = C_{n+1}^2 - 1$. Проведя аналогичные рассмотрения для P_n , получаем в соответствующих обозначениях для $Q \in \mathcal{H}(p)$:

$$A_{jk} X^j X^k + 2 A_j X^j X^0 = 0, \quad (4)$$

$$\overset{\circ}{\nabla} A_j = 0, \quad \overset{\circ}{\nabla} A_{jk} = A_{(j} \Pi_{k)}^0. \quad (5)$$

Так же, как в случае \hat{P}_n , многообразие $H(P)$ расслаивается над множеством B гиперплоскостей, инцидентных точке P ; слой над $b \in B$ обозначим символом $\mathcal{H}(P, b)$.

3. П р е д л о ж е н и е 1. Отображение $\phi: P_n \rightarrow \hat{P}_n$ во 2-й дифференциальной окрестности каждой пары (P, p) соответствующих точек порождает отображение $\phi_q: q \in \mathcal{H}(p) \mapsto Q \in \mathcal{H}(P)$ многообразий гиперквадрик.

Д о к а з а т е л ь с т в о. Положим

$$A_{ij} = \Lambda_{ij}^k a_k, \quad (6)$$

$$A_{jk} = \Lambda_{jk}^i \Lambda_{ij}^k a_{ij} - \Lambda_{jk}^i a_i. \quad (7)$$

Из уравнений (4), (5) [1] следует, что, если для a_{ij}, a_i выполняются (3), то для A_{ij}, A_{jk} при этом из (6), (7) вытекает выполнение уравнений (5). Таким образом, формулы (6), (7) гиперквадрике (2) ставят в соответствие гиперквадрику (4).

Для выяснения геометрической характеристики отображения ϕ_q , рассмотрим его сужение ϕ_q^* на множество распадающихся гиперквадрик $q \in \mathcal{H}(p)$. Пусть (2) распадается. Тогда имеем:

$$a_{ij} = a_{ii} \pi_j^0. \quad (8)$$

Гиперквадрика q в этом случае определяет пучок гиперплоскостей A_q с базисными гиперплоскостями

$$a_i x^i = 0, \quad (9)$$

$$p_i x^i + x^0 = 0. \quad (10)$$

Пусть $\pi_q: P_n \rightarrow A_q$ — отображение, которое точке $p \in \hat{P}_n$ ставит в соответствие инцидентную ей гиперплоскость пучка A_q . Пучок A_q с отмеченным элементом (f) обладает структурой расширенной аффинной прямой. Рассмотрим отображение $\pi_q \circ f: P_n \rightarrow A_q$ — проективного пространства P_n в одномерное расширенное аффинное пространство A_q . Такое отображение является частным случаем изучавшегося автором отображения $P_n \rightarrow \hat{P}_n$ [2], [3]. Индикатриса [2, с.5] последнего отображения в случае $n=1$ является гиперквадрикой. Следовательно, индикатриса J_q отображения $\pi_q \circ f$, построенная для точки $P \in P_n$, является гиперквадрикой, содержащей точку P . Сравнивая (4), (6), (7) при выполнении (8) с уравнением (1) [2] в соответствующем репере, убеждаемся, что J_q совпадает с $f_q^*(q)$. Таким образом, справедливо

Предложение 2. Отображение f_q ставит в соответствие распавшейся гиперквадрике $q \in \mathcal{H}(p)$ индикатрису J_q отображения $\pi_q \circ f$.

Заметим, что многообразия $\mathcal{H}(P)$ и $\mathcal{K}(p)$ обладают естественной структурой проективного пространства. Так как множество матриц, задающих распавшиеся гиперквадрики из $\mathcal{H}(p)$, содержит базис множества матриц, определяющих все гиперквадрики из $\mathcal{H}(p)$, получаем

Предложение 3. Отображение f_q является единственным продолжением на $\mathcal{H}(p)$ отображения f_q^* , являющимся проективным отображением $\mathcal{H}(p) \rightarrow \mathcal{H}(P)$.

Предложения 2 и 3 геометрически полностью характеризуют отображение f_q .

4. Принадлежащая связке касательных в точке P к отображению f коллинеаций $K(P)$ локальная коллинеация K_0 [4], [5] определяется уравнениями

$$x^i = \Lambda_j^i X^j, \quad x^e = X^e - \gamma_x X^x, \quad (II)$$

причем

$$\gamma_x = \frac{1}{n+1} V_i^j \Lambda_{jx}^i, \quad (I2)$$

где V_i^j — компоненты матрицы, обратной к $[\Lambda_j^i]$. K_0 является, как и f , отображением $P \in P_n \mapsto p \in \hat{P}_n$, следовательно, оно также порождает отображение $J_q: \mathcal{H}(p) \rightarrow \mathcal{H}(P)$ многообразий гиперквадрик. Повторяя рассуждения и построения, проведенные для отображения f_q , приходим к предложениям, аналогичным предложениям 1–3, и к формуле

$$A_j = \Lambda_j^i a_i, \quad A_{jx} = \Lambda_j^i \Lambda_{ix}^j a_i - \Lambda_{ij}^i \gamma_x a_i, \quad (I3)$$

задающим отображение J_q .

Так как отображение K_0 определяется отображением f , мы получаем два отображения $\mathcal{H}(p) \rightarrow \mathcal{H}(P)$ многообразий гиперквадрик, порож-

дающие поверхности $P^4 = [A_1, A_2, A_3, A_4, A_5]$ с образующей $[A_1, A_2]$. При фиксированной точке A_0 формы ω_k^p обращаются в нуль и из уравнений (7) получаем параметрические уравнения линейчатой поверхности PC в виде

$$\omega_k^p = \lambda_{kp}^p \theta^k. \quad (8)$$

Теорема 1. Вершина гиперконуса C принадлежит характеристической прямой плоскости L тогда и только тогда, когда для этой точки прямолинейные образующие поверхности PC касаются некоторой двумерной поверхности.

Доказательство. Пусть вершина гиперконуса C принадлежит характеристической прямой плоскости L . Совместим точку A_0 с этой вершиной, прямую $[A_0, A_1]$ — с характеристикской прямой, а трехмерную плоскость $[A_0, A_1, A_2]$ с касательной 3-плоскостью к соответствующему торсу. В этом случае из (5) следует, что $\Lambda_5^{k2} = 0$. Ввиду чего уравнения (1) не содержат форму ω_2^5 . Поэтому указанную форму можно включить в число базисных форм комплекса. Так как точка A_0 по предположению является неособой точкой, то формы ω_p^p ($p=3, 4, 5$) линейно независимы, и их также можно включить в систему базисных форм комплекса. Дополняя данные четыре формы до базиса комплекса независимой формой θ , получим параметрические уравнения комплекса:

$$\omega_k^z = \lambda_{kp}^z \omega_p^p + \lambda_k^z \theta, \quad \omega_1^5 = \lambda_{1p}^5 \omega_p^p + \lambda_1^5 \theta, \quad (9)$$

где $k=1, 2; z=3, 4$.

Рассмотрим теперь поверхность PC , соответствующую точке A_0 . При фиксированной точке A_0 формы ω_p^p обращаются в нуль и из (9) получим уравнения исследуемой поверхности в виде

$$\omega_k^z = \lambda_k^z \theta, \quad \omega_1^5 = \lambda_1^5 \theta. \quad (10)$$

Формы θ и ω_2^5 образуют базис на этой поверхности.

Рассмотрим произвольную точку $B = x^k A_k$ на прямой $[A_1, A_2]$ — образующей поверхности PC . Дифференциал этой точки в силу (10) вычисляется так:

$$dB = (dx^k + x^k \omega_k^p) A_k + (x^k \lambda_k^3 \theta) A_3 + (x^k \lambda_k^4 \theta) A_4 + (x^1 \lambda_1^5 \theta + x^2 \omega_2^5) A_5.$$

Предложение 5. Конус Π_φ является множеством точек стационарности отображения $\varphi|_E$.

Итак, формула (18) каждому $\varphi \in \mathcal{B}$ ставит в соответствие конус стационарности для слоя над φ , т.е. имеется $(n-1)$ -мерное семейство конусов стационарности.

Предложение 6. Семейство конусов стационарности отображения φ_q определяет множество \mathcal{X} характеристических прямых отображения φ .

Доказательство. В семействе (18) n конусов $\Pi_{\varphi}^T X^q X^k = 0$ образуют базис. Доказываемое утверждение теперь вытекает из формулы (1.11) [6], задающей характеристические направления отображения φ .

Библиографический список

1. Андреев Б.А. К теории точечных отображений // Дифференциальная геометрия многообразий фигур: Межвуз. темат. сб. науч. тр./ Калинингр.ун-т. Калининград, 1989. Вып. 20. С. 9-14.

2. Андреев Б.А. К геометрии дифференцируемого отображения $f: P_n \rightarrow \hat{P}_n$ // Дифференциальная геометрия многообразий фигур: Межвуз. темат. сб. науч. тр./ Калинингр.ун-т. Калининград, 1987. Вып. 18. С. 5-9.

3. Андреев Б.А. Некоторые типы характеристической конфигурации отображения f // Дифференциальная геометрия многообразий фигур: Сб. науч. тр./ Калинингр.ун-т. Калининград, 1980. Вып. II. С. 3-6.

4. Чех Э. Проективно-дифференциальная геометрия соответствий между двумя пространствами. I // Чехосл. матем. ж. 1952. V. 2. № 1. С. 91-107.

5. Рыжков В.В. Дифференциальная геометрия точечных соответствий между пространствами // Геометрия, 1963. Итоги науки/ЗИНТИИ.М., 1965. С. 65-107.

6. Павлюченко Ю.В., Рыжков В.В. Об изгиблении точечных соответствий между пространствами // Тр. геометр. семинара/ЗИНТИИ.М., 1969. Т. 2. С. 263-275.

7. Vranceanu G., Sul tensore associato ad corrispondenza fra spazi proiettivi // Boll. Unione mat. ital. 1957. V. 12. № 4. P. 489-506.

УДК 514.755.5

О НЕКОТОРЫХ СВОЙСТВАХ ПЯТИМЕРНЫХ КОМПЛЕКСОВ
ДВУМЕРНЫХ ПЛОСКОСТЕЙ В ПРОЕКТИВНОМ ПРОСТРАНСТВЕ P^5

И.В.Бубякин

(Московский институт стали и сплавов)

1. Рассмотрим пятипараметрическое семейство двумерных плоскостей L в проективном пространстве P^5 , т.е. пятимерный комплекс K . Связем с плоскостью L семейство точечных проективных реперов, образованных точками A_{ij} ($i, j = 0, \dots, 5$), так, чтобы точки A_i ($i, j = 0, 1, 2$)

лежали в плоскости L . Обозначим через ω_j^q линейные дифференциальные формы, определяющие перемещение точечного репера. Перемещение плоскости $L = [A_0, A_1, A_2]$ в пространстве P^5 будут определять формы ω_i^p ($p, q = 3, 4, 5$). Поскольку плоскость L зависит от пяти параметров, то среди этих форм лишь пять линейно независимых. Поэтому комплекс K определяется четырьмя независимыми уравнениями

$$\Lambda_p^{ai} \omega_i^p = 0, \quad a = 1, 2, 3, 4. \quad (1)$$

Через каждую плоскость L комплекса K проходит в общем случае шесть его торсов [1]. Эти торсы находятся из условия [2]:

$$\text{rang } (\omega_i^p) = 1, \quad (2)$$

где формы ω_i^p удовлетворяют уравнениям (1). Условие (2) эквивалентно параметрическим уравнениям

$$\omega_i^p = a_i x^p dt. \quad (3)$$

Пусть M — произвольная точка плоскости L , тогда $M = x^i A_i$. Дифференциал этой точки в силу (3) записывается в виде

$$dM = (dx^i + x^j \omega_j^i) A_i + (a_i x^i) (x^p A_p) dt. \quad (4)$$

Отсюда следует, что прямая, определяемая в плоскости L уравнением $a_i x^i = 0$, является характеристической прямой торса (3), а трехмерная плоскость $[A_0, A_1, A_2, x^p A_p]$ — касательной 3-плоскостью к этому торсу.

Из уравнений (1) в силу (3) получим

$$\Lambda_p^{ai} a_i x^p = 0. \quad (5)$$

Эта система определяет трехмерную касательную плоскость к торсу, если

$$\text{rang } (\Lambda_p^{ai} a_i) = 2. \quad (6)$$

Из условия (6) находятся тангенциальные координаты характеристических прямых на плоскости L .

2. Точка M плоскости L называется особой, если при изменении всех параметров комплекса она описывает некоторую поверхность [3]. Будем считать точку A_0 плоскости L неособой. В этом случае формы ω_i^p являются линейно независимыми и их можно включить в число базисных форм комплекса. Дополним их до базиса комплекса независимыми θ^k ($k, \ell = 1, 2$). Тогда из уравнений (1) получаем параметрические уравнения комплекса в виде

$$\omega_k^p = \lambda_{kq}^p \omega_q^q + \lambda_{ke}^p \theta^\ell. \quad (7)$$